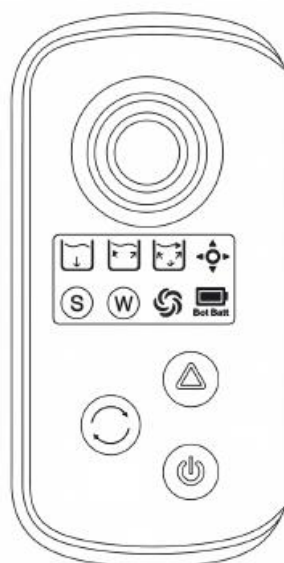


Pilot



Pilot

Do robota czyszczącego basen

1 Poznaj swój pilot



Joystick (sterowanie kierunkowe)

- Pchnij do przodu/do tyłu: Ruch do przodu/do tyłu; Pchnij w lewo/w prawo: Skręt; Siła pchnięcia kontroluje prędkość

Wskaźniki statusu trybu (górny rząd)

- Dno/Linia wodna/Pełny/Tryb zdalny; Świeci światłem ciągłym po wybraniu, miga podczas pauzy

Wskaźniki statusu i kontrolki (dolny rząd)

- Pojedyncze/Zaplanowane czyszczenie, Tryb Turbo, Bateria robota - patrz sekcja 4

Przyciski sterujące

- ○ Przełącznik trybu | △ Przycisk Turbo | ⏻ Zasilanie/Start-Stop

Wskaźnik baterii pilota (po lewej stronie portu USB-C)

- Normalny stan: Zielone światło ciągle | Wymaga ładowania: Czerwone światło ciągle
Ładowanie: Czerwone światło miga | Pełne naładowanie: Zielone światło miga

2 Funkcje przycisków

○ Przycisk trybu

- Krótkie naciśnięcie: Przełączanie między trybami Dno → Linia wodna → Pełny → Tryb zdalny

△ Przycisk Turbo

- Krótkie naciśnięcie: Włącza/wyłącza tryb Turbo (ustawienie jest zapamiętywane po wyłączeniu zasilania)
- Długie naciśnięcie przez 2 s: Włącz/wyłącz funkcję spuszczenia wody jednym przyciskiem

⏻ Przycisk Zasilanie/Start-Stop

- Krótkie naciśnięcie: Start/Pauza (pauza jest obsługiwana w trybie Dno; w trybie zdalnym zatrzymuje pompę i szczotki; nie jest obsługiwana w trybie linii wodnej/ściany)
- Długie naciśnięcie przez 2 s: Włącz/wyłącz zasilanie (białe światło ciągle)

3 Tryby czyszczenia



Tryb dna

Dokładnie czyści dno basenu



Tryb linii wodnej

Skupia się na obszarze linii wodnej



Tryb pełny

Pełne pokrycie całego basenu



Tryb zdalny

Ręczne sterowanie ruchem

4 Wskaźniki statusu i kontroli



Pojedyncze czyszczenie

Wybrano: Światło ciągłe

Nie wybrano: Wył.



Zaplanowane czyszczenie

Wybrano: Światło ciągłe

Nie wybrano: Wył.



Tryb Turbo

Wł.: Światło ciągłe

Wył.: Wył.

Krótkie naciśnięcie Δ aby przełączyć



Bateria robota

Zielony: Wysoki poziom

Żółty: Średni poziom

Czerwony: Niski poziom

Białe światło miga: Brak połączenia

5 Dane techniczne pilota

- Użyj zasilacza o napięciu wyjściowym 5 V i ładuj za pomocą kabla USB-C.
- Ładowanie: Miga na czerwono
- Pełne naładowanie: Miga na zielono
- Czas pracy baterii: ≥ 50 godzin
- Zasięg komunikacji: Do 50 m na otwartej przestrzeni

6 Inne funkcje

Kalibracja joysticka

- Naciśnij i przytrzymaj [Δ + \odot] przez 2 s \rightarrow Przesuń joystick do wszystkich czterech skrajnych położeń \rightarrow Naciśnij dwukrotnie Δ aby wyjść

Parowanie pilota i robota

- Naciśnij i przytrzymaj [\odot + \odot] przez 2 s, aby wejść w tryb parowania. Szybko migające białe światło oznacza parowanie. Po wejściu w tryb parowania włącz robota.

7 Kroki obsługi w trybie zdalnym

Połącz z robotem

Po włączeniu zasilania łączy się automatycznie; podczas parowania białe światło szybko miga; po połączeniu wskaźnik baterii robota wyświetla poziom naładowania.

Przełącz na tryb zdalny

Krótkie naciśnięcie \odot aż do wybrania trybu zdalnego; wskaźnik trybu zdalnego świeci ciągłym światłem.

Rozpocznij pracę

Użyj joysticka do sterowania ruchem i skręcaniem. Krótkie naciśnięcie \odot aby uruchomić/wstrzymać.

Krótkie naciśnięcie Δ aby przełączyć tryb Turbo; wskaźnik trybu miga podczas pauzy.

Wróć do trybu automatycznego

Krótkie naciśnięcie \odot aby wybrać odpowiedni tryb czyszczenia (dno/linia wodna/pełny); robot automatycznie rozpocznie czyszczenie.

Uwaga: Jeśli brak połączenia, najpierw sparuj, naciskając i przytrzymując [\odot + \odot] przez 2 s. Po pomyślnym sparowaniu automatycznie przejdzie do trybu zdalnego + pauza.

Dane techniczne

Pojemność baterii	4000 mAh
Napięcie nominalne	3,7 V
Napięcie ładowania	5 V
Moc ładowania	Maks. 10 W
Temperatura ładowania	0 °C do 40 °C
Czas pracy baterii	≥ 50 h
Zasięg sterowania	Do 30 m
Połączenie	Bluetooth / Wi-Fi
Temperatura robocza	0 °C do 40 °C
Temperatura przechowywania	-20 °C do 45 °C, wilgotność względna ≤ 75 %